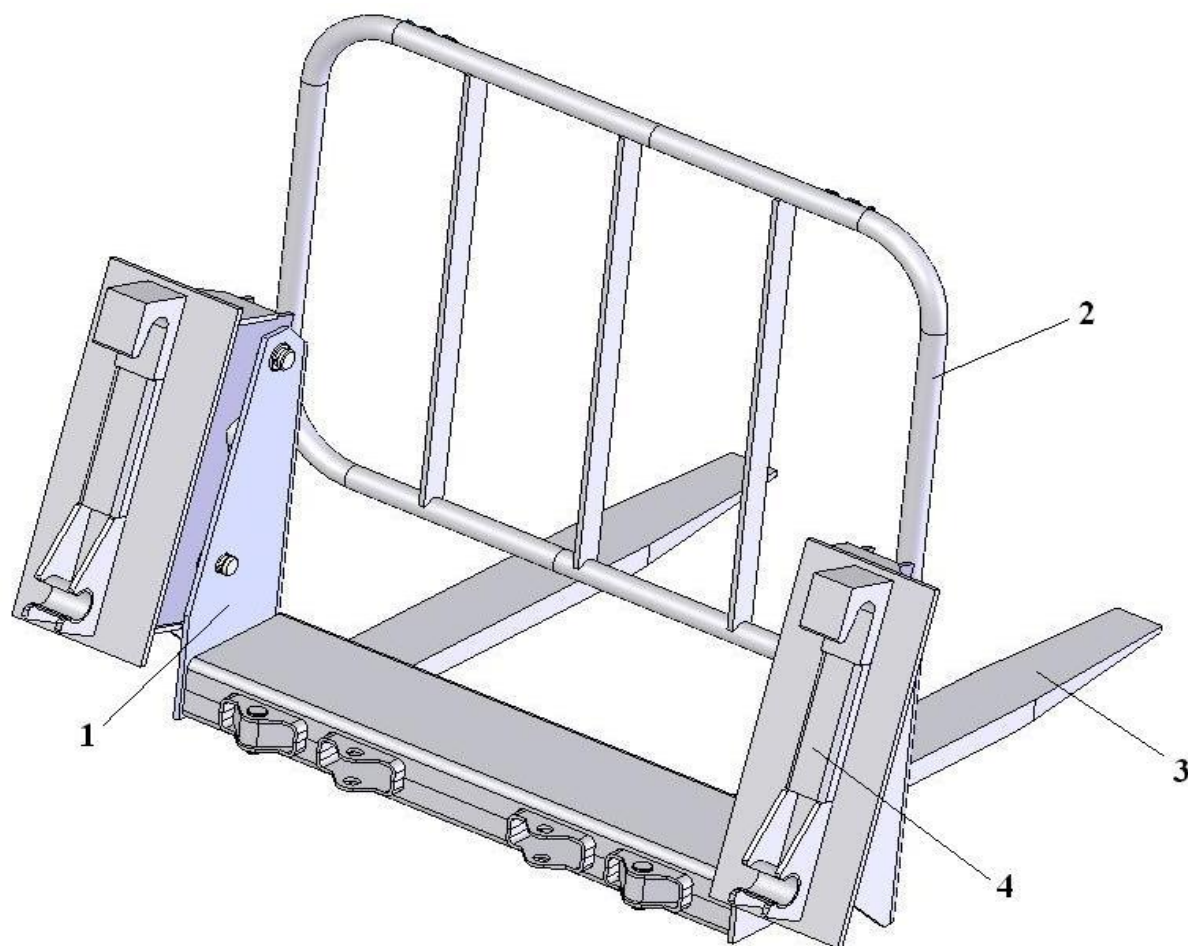


**ООО «САЛЬСКСЕЛЬМАШ»**  
**ВИЛОЧНЫЙ ЗАХВАТ ДЛЯ ПБМ-1200-0**  
**ПБМ-1200-5**



**Краткая техническая характеристика**

Грузоподъемность, кН (кгс).....	12 (1200)
Высота погрузки, м не менее.....	3,1
Агрегатируется с тракторами класса 20кН.....	МТЗ-1221, МТЗ-1221В
Масса конструктивная, кг.....	120

Вилочный захват предназначен для погрузо-разгрузочных работ с транспортированием на небольшие расстояния затаренных и штучных грузов на поддонах.

Вилочный захват состоит из рамы 2 и двух вилок 3. Расстояние между вилками может изменяться путем перестановки их в свободные отверстия рамы.

На раме вилочного захвата имеются две пары кронштейнов 1 для навески на раму подъема при помощи переходников 4.

Работа вилочным захватом на погрузке поддонов в транспортные средства или при штабелировании включает в себя следующие операции:

1. установить с помощью рамы подъема необходимую высоту вилочного захвата
2. загрузить движением трактора вперед;
3. установить загруженный вилочный захват на высоте выгрузки, выполняя одновременно подъезд к месту выгрузки;
4. установить поддон в месте выгрузки без перекосов;
5. освободить вилочный захват от поддона, отъездом трактора назад.

ООО «САЛЬСКСЕЛЬМАШ»  
**Комплектовочная ведомость №1**  
**ВИЛОЧНЫЙ ЗАХВАТ НА ПБМ-1200-0**

**ПБМ-1200-5**

Обознач. упак. мест	Обознач. детали и сбороч. единиц	Наимен. деталей и сбор. единиц	Кол-во	Вид упак. места	Примечание
1	2	3	4	5	6
<b>13/20</b> <b>ПБМ-1200</b>	<b>Упаковка вилочного захвата с переходниками</b>		<b>1</b>	<b>Сборка</b>	
	ПКУ-0,8.09.010	Рама с решеткой	1		
	ПФ 13.00.500	Вилка	2		
	ГОСТ 9650-80	Ось 6-20в12х60. Ст3.Ц9Хр	2		
	ГОСТ 397-79	Шплинт 4х32.019	2		
	ПБМ1200.13.010	Переходник	1		
	ПБМ1200.13.010-01	Переходник	1		
	ПКУ-0,8.00.602	Палец	2		
	ПКУ-0,8.00.601	Палец	2		
	КУН 00.623Б	Шплинт пружинный	8		
	Техническое описание		1	Полиэт. пакет	Привязать к раме
	Комплектовочная ведомость №1		1		

Контролер № \_\_\_\_\_

Упаковщик № \_\_\_\_\_

« \_\_\_\_\_ » \_\_\_\_\_ 20 \_\_ г.